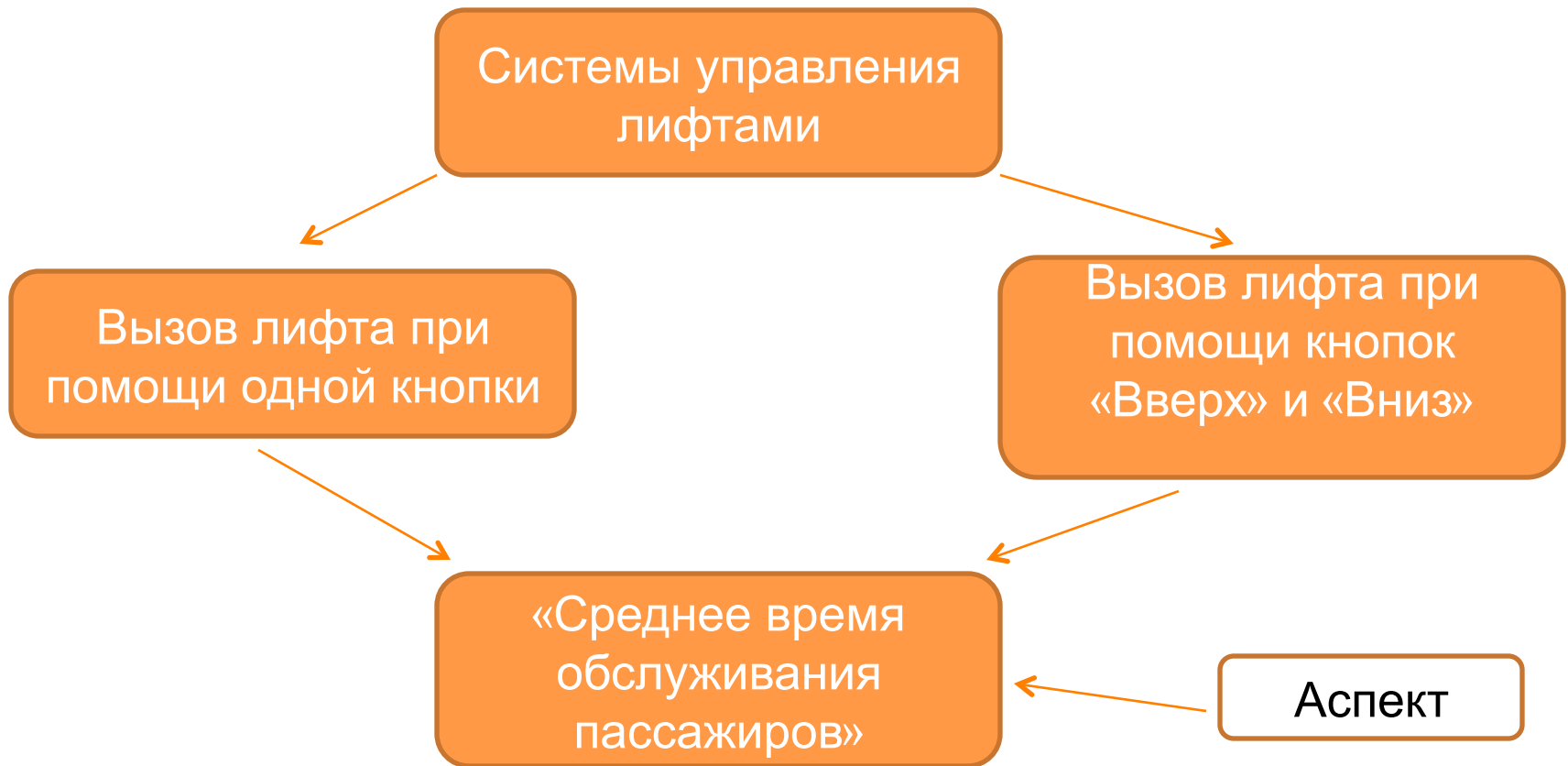


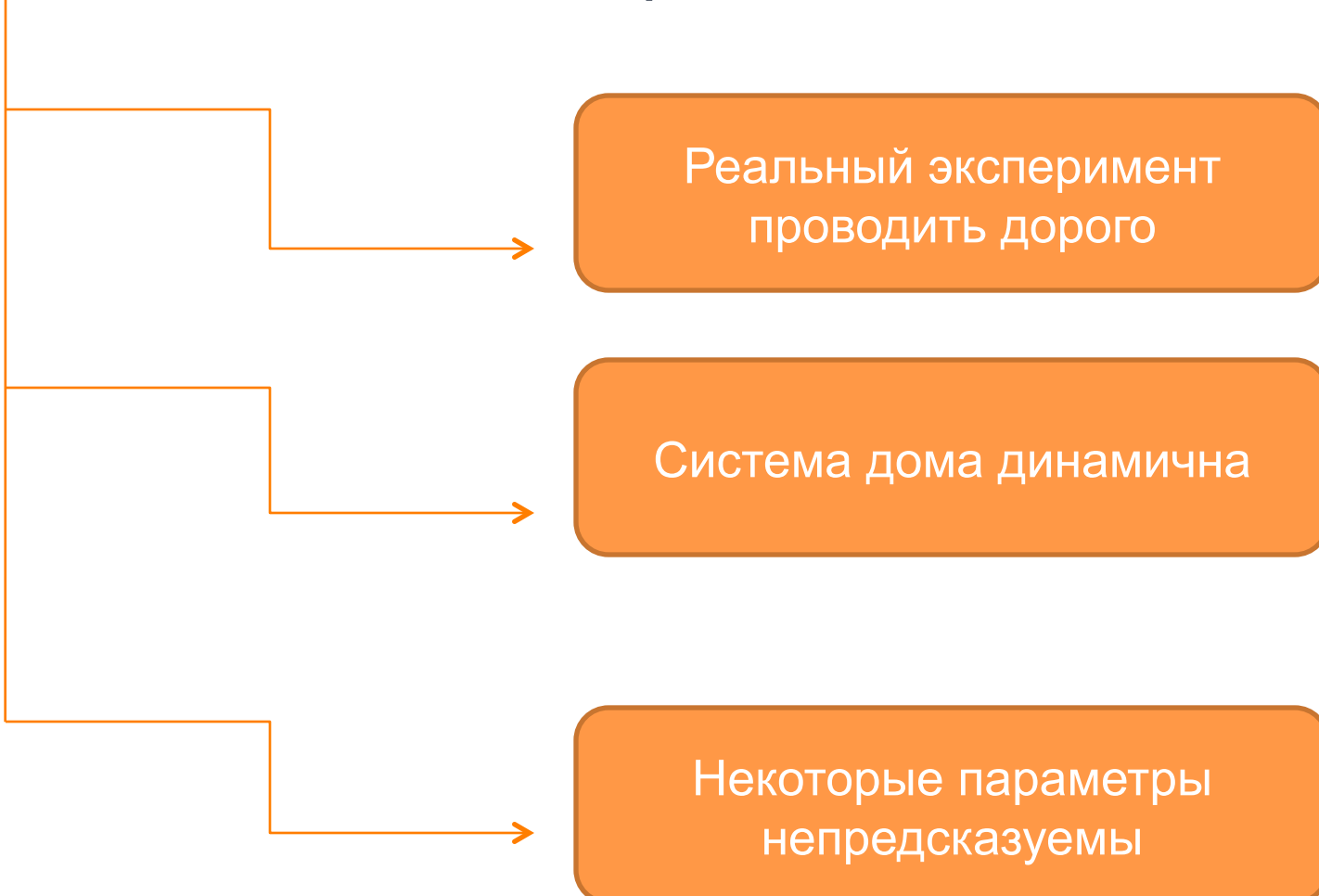
# «АНАЛИЗ СИСТЕМ УПРАВЛЕНИЯ ЛИФТАМИ ПРИ ПОМОЩИ ИМИТАЦИОННОЙ МОДЕЛИ»

Олимпиада «Шаг в будущее. Москва». Работа  
Еремина Алексея. Научный руководитель –  
старший преподаватель кафедры РК-9 МГТУ  
им.Баумана      Урусов Андрей Витальевич

# ОБЩИЕ СВЕДЕНИЯ



# ПОЧЕМУ ИМИТАЦИОННАЯ МОДЕЛЬ?



Реальный эксперимент  
проводить дорого

Система дома динамична

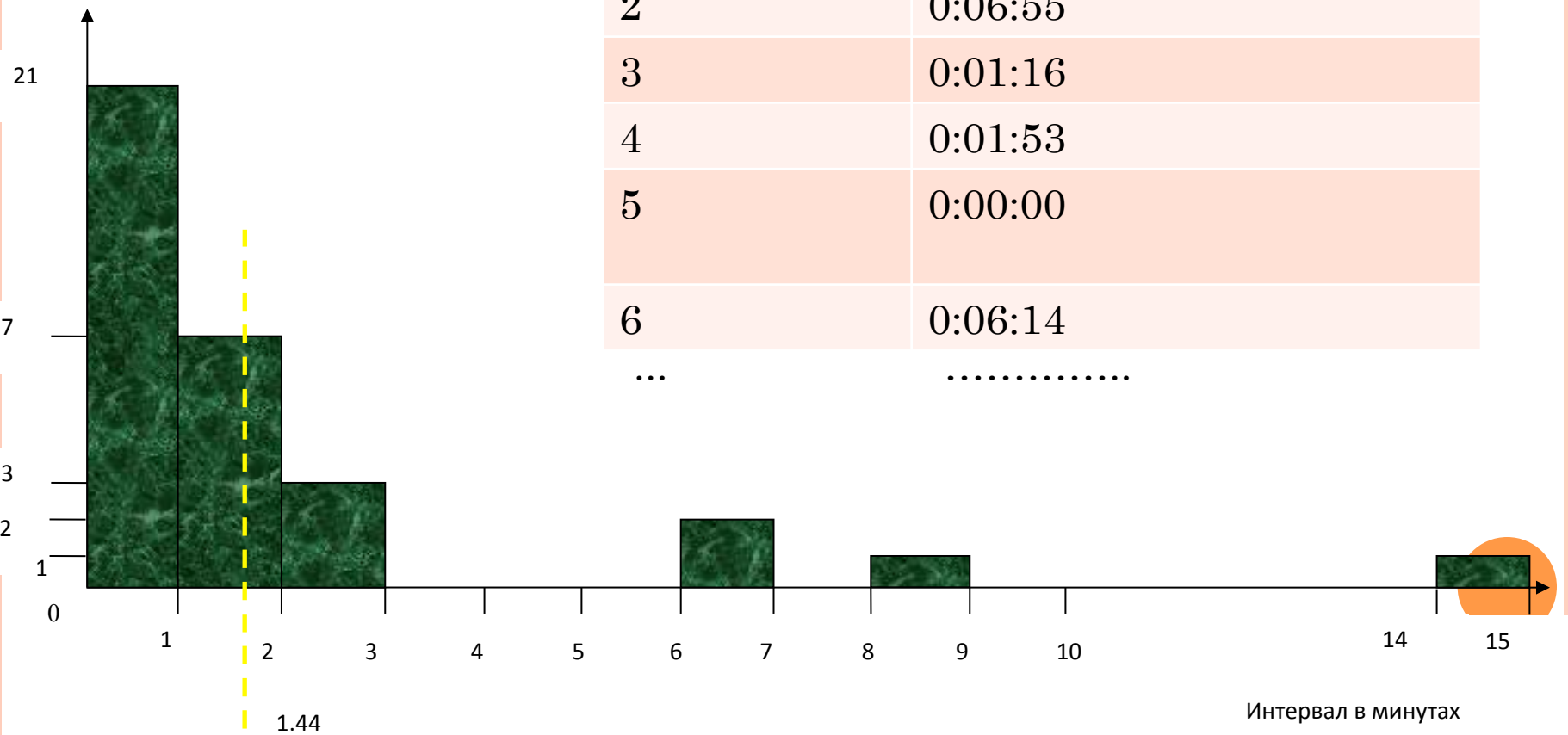
Некоторые параметры  
непредсказуемы

Моделирование было осуществлено на языке  
РДО.



# СБОР СТАТИСТИКИ

Количество людей




| № пассажира | интервал между приходом |
|-------------|-------------------------|
| 1           | 0:00:49                 |
| 2           | 0:06:55                 |
| 3           | 0:01:16                 |
| 4           | 0:01:53                 |
| 5           | 0:00:00                 |
| 6           | 0:06:14                 |
| ...         | .....                   |

# МОДЕЛЬ АДЕКВАТНА

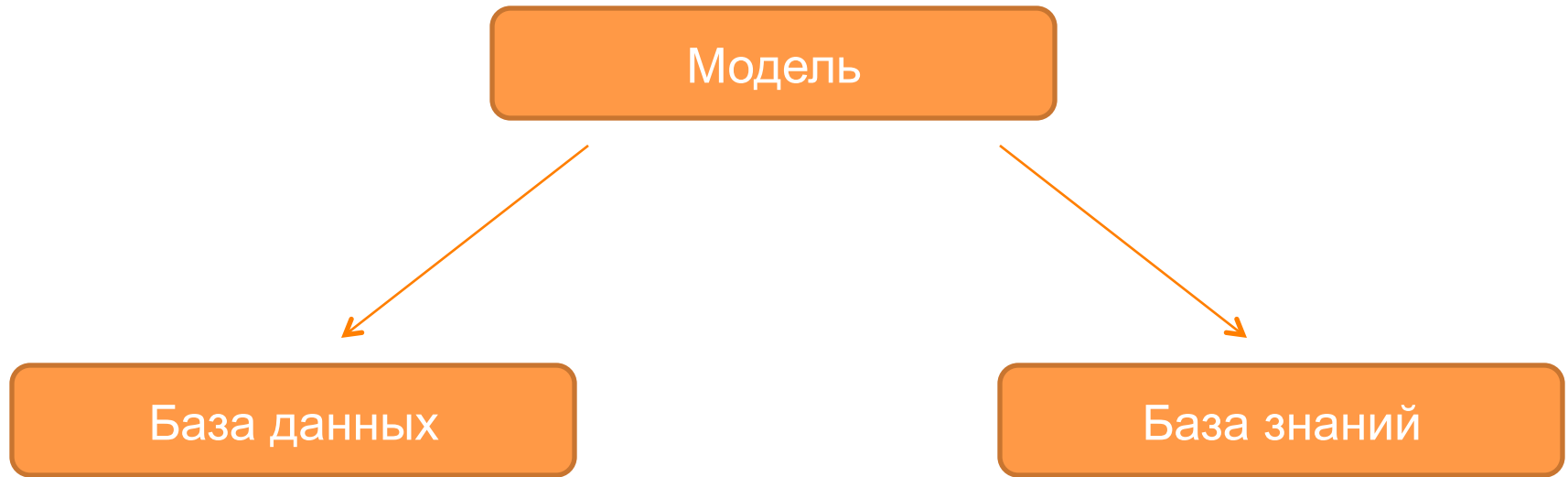
```
graph LR; A[МОДЕЛЬ АДЕКВАТНА] --> B[Исходные данные взяты с реального дома]; A --> C[Лифты в модели работают аналогично настоящим];
```

Исходные данные взяты с реального дома

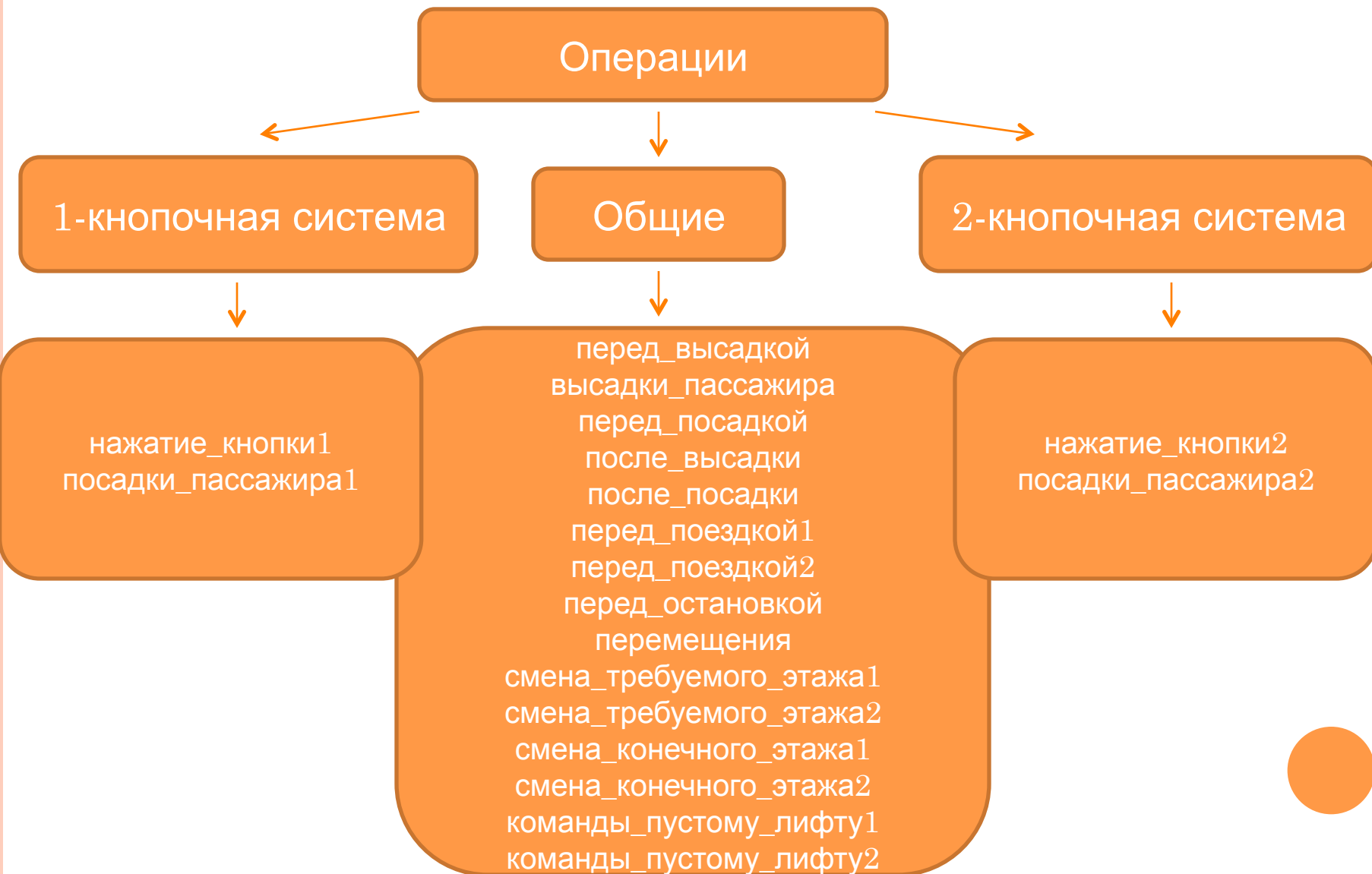
Лифты в модели работают аналогично настоящим



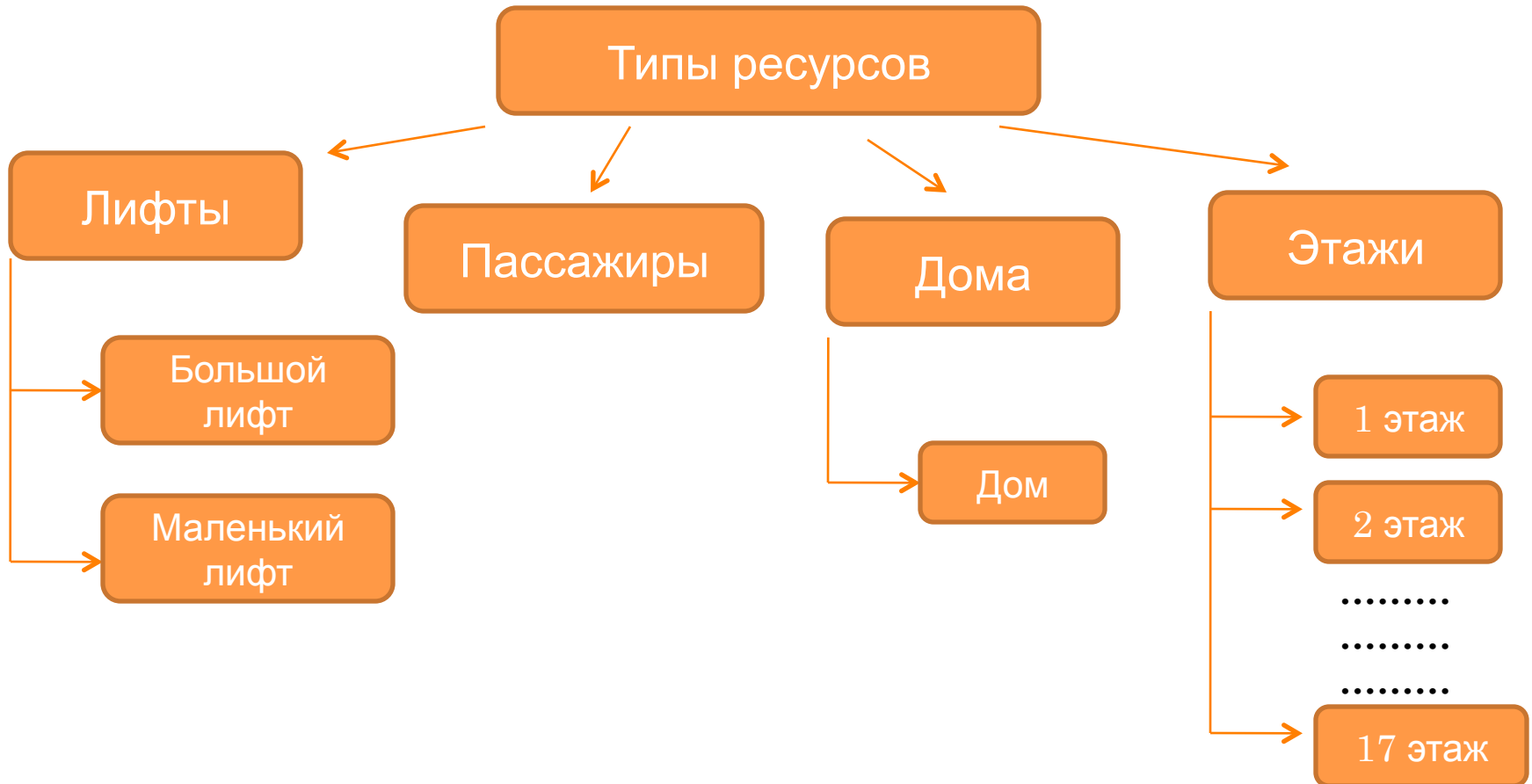
# СОСТАВ МОДЕЛИ



# БАЗА ЗНАНИЙ



# БАЗА ДАННЫХ





# ИТОГИ

Был смоделирован 1 час

1-кнопочная система

2-кнопочная система

Время\_обслуживания  
28            59.4426

Время\_обслуживания            28  
54.2135

$\Delta t = 5,23$

